

# パターン認識と機械学習

## 1.2.5 曲線フィッティング再訪

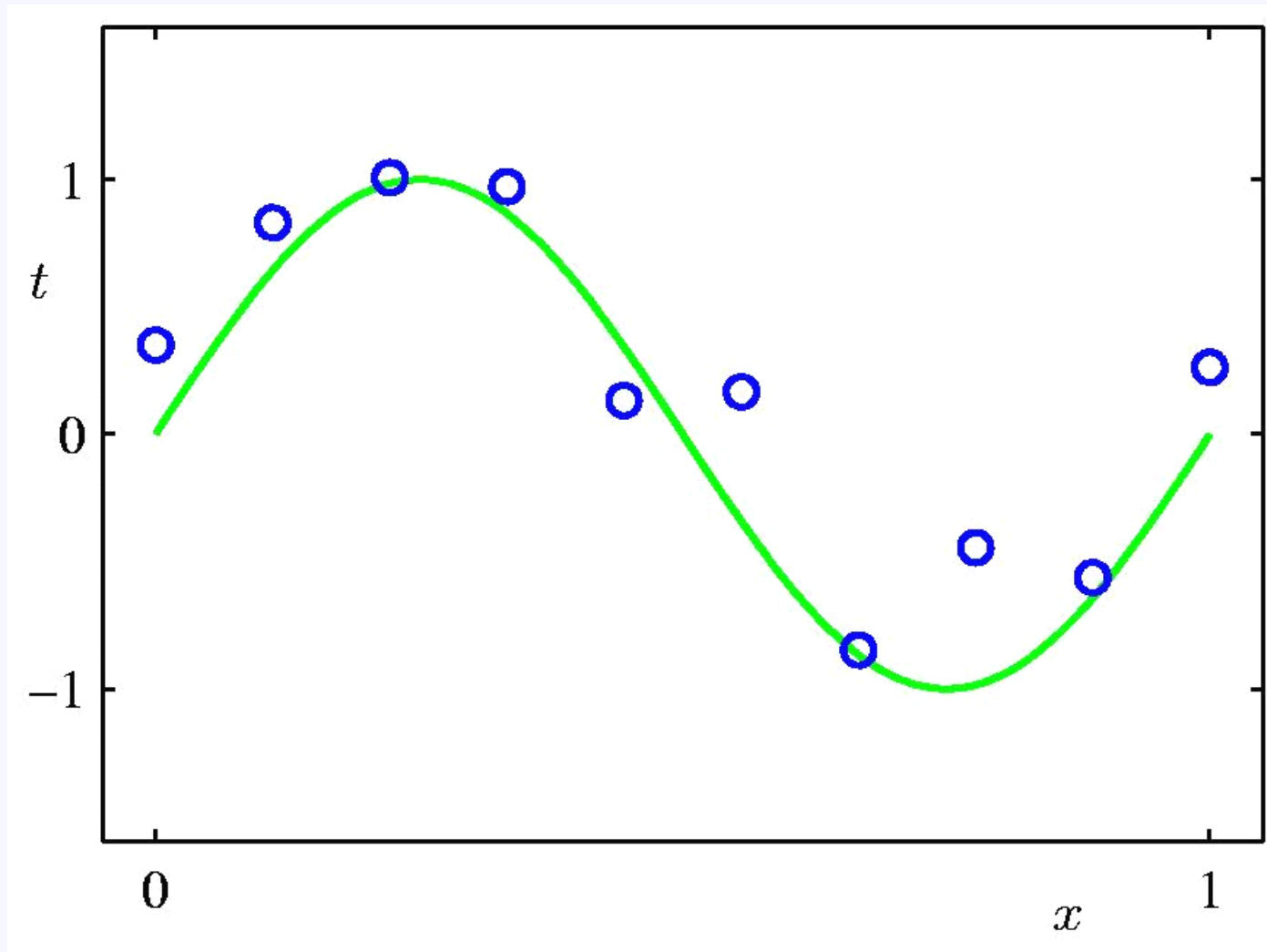
05T4078Y

茂木 哲矢

# 話の流れ

1. 曲線フィッティングの復習
2. 最尤推定
3. MAP推定

# 曲線フィッティングの復習



# 曲線フィッティング復習2

xとwの多項式関数で表す

$$y(x, \mathbf{w}) = w_0 + w_1x + w_2x^2 + \cdots + w_Mx^M = \sum_{i=0}^M w_i x^i$$

tにはノイズがのっていて

$$t = y(x, \mathbf{w}) + e$$

- e: ノイズ分

# 最尤推定の準備

$t$ が  $N(t | \gamma(x, \mathbf{w}), \beta^{-1})$  に従う

$$\rightarrow p(t | x, \mathbf{w}, \beta) = N(t | \gamma(x, \mathbf{w}), \beta^{-1})$$

未知パラメータ $\mathbf{w}, \beta$ を最尤推定で求める

# 最尤推定

尤度関数

$$p(\mathbf{t} \mid \mathbf{x}, \mathbf{w}, \beta) = \prod_{n=1}^N \mathcal{N}(t_n \mid \mathcal{Y}(x_n, \mathbf{w}), \beta^{-1})$$

対数尤度関数

$$\begin{aligned} \ln p(\mathbf{t} \mid \mathbf{x}, \mathbf{w}, \beta) = & -\frac{\beta}{2} \sum_{n=1}^N \{\mathcal{Y}(x_n, \mathbf{w}) - t_n\}^2 \\ & + \frac{N}{2} \ln \beta - \frac{N}{2} \ln(2\pi) \end{aligned}$$

# 最尤パラメータ

- $\mathbf{w}_{ML}$

二乗和誤差の最小化と等価

- $\beta_{ML}$

$$\frac{1}{\beta_{ML}} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \{y(x_n, \mathbf{w}_{ML}) - t_n\}^2$$

# 予測分布

最尤パラメータが決まる

$$\rightarrow p(t | x, \mathbf{w}_{ML}, \beta_{ML}) = N(t | \mathcal{Y}(x, \mathbf{w}_{ML}), \beta_{ML}^{-1})$$

# MAP推定

## 特徴

事後分布を最大にするようなパラメータを求める

$w$ の事前分布, 事後分布を導入

$$\rightarrow p(\mathbf{w} \mid \mathbf{x}, \mathbf{t}, \alpha, \beta) \propto p(\mathbf{t} \mid \mathbf{x}, \mathbf{w}, \beta) p(\mathbf{w}, \alpha)$$

事後分布                      尤度                      事前分布

# 事後分布の最大化

事前分布

$$p(\mathbf{w} | \alpha) = N(\mathbf{w} | 0, \alpha^{-1} \mathbf{I}) = \left( \frac{\alpha}{2\pi} \right)^{(M+1)/2} \exp\left( -\frac{\alpha}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} \right)$$

事後分布

$$\ln p(\mathbf{w} | \mathbf{x}, \mathbf{t}, \alpha, \beta) \propto - \left[ \frac{\beta}{2} \sum_{n=1}^N \{y(x_n, \mathbf{w}) - t_n\}^2 + \frac{\alpha}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} \right]$$

+ $\mathbf{w}$ を含まない項

→ 正則化された二乗和誤差の最小化と等価

おわり